

Calcul différentiel

EL BAKKALI EL KADI Taha

College of Computing
UM6P



Continuité des applications partielles

Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction. Pour $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, on note f_x et f_y les applications partielles :

$$f_x : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad t \longmapsto f(x, t) \quad \text{et} \quad f_y : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad t \longmapsto f(t, y).$$

- ① Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$. Montrer que si f est continue en $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, alors ses applications partielles f_x et f_y sont continues respectivement en y et en x .

L'objectif de la suite de l'exercice est de montrer que la réciproque du résultat précédent est fausse. Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ la fonction définie par :

$$f(0, 0) = 0 \quad \text{et} \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}, \quad f(x, y) = \frac{xy}{x^2 + y^2}.$$

- ② Vérifier que, pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, les applications partielles f_x et f_y sont continues.
- ③ Montrer que, pourtant, l'application f n'est pas continue.

Dérivée suivant un vecteur, dérivées partielles

Dérivée suivant un vecteur, dérivées partielles

Dans tout le cours, on suppose que E et F sont des \mathbb{R} -ev de dim finie.

Définition 1

Soient E et F deux \mathbb{R} -espaces vectoriels normés, U un ouvert de E , et $f : U \subset E \rightarrow F$ une application. Soit $a \in U$ et $v \in E$. Si la fonction à variable réelle $\varphi : t \mapsto f(a + tv)$ est dérivable en $t = 0$, on dit que f est *dérivable en a selon le vecteur v* . On note alors

$$D_v f(a) = \varphi'(0) = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t \neq 0}} \frac{f(a + tv) - f(a)}{t}.$$

Exemple 2: Si f est la fonction définie sur \mathbb{R}^2 par:

$$f(x, y) = x^2 + 2y,$$

alors: $D_{(1,2)} f(0, 0) = 4$.

Dérivée suivant un vecteur, dérivées partielles

Exercice 3: Soit $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ définie par

$$(r, \theta) \longmapsto \begin{pmatrix} r \cos \theta & r \sin \theta \\ r \sin \theta & -r \cos \theta \end{pmatrix}.$$

Vérifier que: $D_{(1,1)}f(0, 0) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$.

Exercice 4: Soit $f : \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $M \longmapsto M^2$. Déterminer $D_H f(A)$ pour tous $A, H \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Définition 5

Si $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$ est une base de E , et f une fonction de U ouvert de E dans F . Pour $a \in U$ et $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, la ***j*-ième dérivée partielle de f en a dans la base \mathcal{B}** , notée :

$$\partial_j f(a) \quad \text{ou} \quad \frac{\partial f}{\partial x_j}(a),$$

est, lorsqu'elle existe, la dérivée de f en a selon le vecteur v_j .

Remarque: Sauf mention contraire, lorsque l'on parle de dérivées partielles pour une fonction définie sur un ouvert de \mathbb{R}^n , il est sous-entendu que c'est par rapport à la base canonique.

Dérivée suivant un vecteur, dérivées partielles

Exercice 6:

- ① Considérons la fonction $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ définie par

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy}{x^2 + y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0), \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

Montrer que f admet des dérivées partielles en $(0, 0)$ mais que f est discontinue en $(0, 0)$.

- ② Considérons la fonction $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ définie par

$$g(x, y) = \begin{cases} \frac{y^2}{x} & \text{si } x \neq 0, \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

Montrer que g admet des dérivées suivant tout vecteur mais que g est discontinue en $(0, 0)$.

Différentiabilité

Définition et Proposition 7

Soit E et F deux \mathbb{R} evn de dim finies, U un ouvert de E et $a \in U$. Une application $f : U \rightarrow F$ est dite *différentiable en a* s'il existe $\varphi \in \mathcal{L}(E, F)$ telle que:

$$f(a + h) = f(a) + \varphi(h) + o(\|h\|) \quad \text{lorsque } h \rightarrow 0.$$

Si φ existe, φ est unique et s'appelle la *différentielle* de f en a . On la note $df(a)$.

- 1 Si f est différentiable en tout point de U , on dit que f est *différentiable sur U* et l'application

$$df : U \rightarrow \mathcal{L}(E, F), \quad a \mapsto df(a),$$

est appelée *application différentielle* de f .

- 2 Si df est continue, on dit que f est de classe \mathcal{C}^1 .
- 3 Si f est linéaire, $df(a) = f$ pour tout $a \in E$.

Exemple 8: Soit $f : I \subset \mathbb{R} \rightarrow F$, où I est un intervalle ouvert de \mathbb{R} .

Soit $a \in I$. On a :

- ① f est différentiable en a si et seulement si f est dérivable en a .
- ② Dans ce cas, on a :

$$f'(a) = df(a)(1).$$

Exemple 9:

- ① Si $(E, \|\cdot\|)$ est un espace euclidien et $N : E \rightarrow \mathbb{R}_+$ est définie par $N(x) = \|x\|^2$. Alors :

$$\forall a \in E, \forall h \in E, \quad dN(a).h = 2 \langle h, a \rangle.$$

- ② Soit $f : M_n(\mathbb{R}) \rightarrow M_n(\mathbb{R})$ définie par $f(M) = M^2$. On a :

$$\forall A \in M_n(\mathbb{R}), \forall H \in M_n(\mathbb{R}), \quad df(A).H = AH + HA.$$

- ③ Soit $f : \mathbb{C}^* \rightarrow \mathbb{C}$ définie par $f(z) = \frac{1}{z}$. On a :

$$\forall a \in \mathbb{C}^*, \forall h \in \mathbb{C}, \quad df(a).h = -\frac{h}{a^2}.$$

Proposition 10

Une fonction différentiable en un point est continue en ce point.

Remarque: On rappelle que si f une fonction déf sur E de dim finie, admet des dérivées partielles en $a \in E$, alors ceci n'implique pas forcément que f est continue en a .

Proposition 11

Si f est différentiable en a , alors f est dérivable en a selon tout vecteur $v \in E$, et on a :

$$D_v f(a) = df(a).v .$$

Proposition 12

Soient E et F deux \mathbb{R} -espaces vectoriels normés de dim finies, U un ouvert de E , $f : U \subset E \rightarrow F$, et soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E . Si f est différentiable sur U , alors les dérivées partielles de f existent sur U , et pour tout $a \in U$ on a :

$$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \quad \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = df(a).e_i.$$

Remarque: Dans ce cas: Si f est différentiable en a .

① On a:

$$df(a)(h) = \sum_{i=1}^n h_i \frac{\partial f}{\partial x_i}(a), \quad \text{où } h = \sum_{i=1}^n h_i e_i.$$

② Le développement limité de f en a s'écrit:

$$f(a + h) = f(a) + \sum_{i=1}^n h_i \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) + o(\|h\|).$$

Matrice jacobienne

Soient E et F deux \mathbb{R} -espaces vectoriels normés de dim finie, U un ouvert de E , $f : U \subset E \rightarrow F$, et soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E et $\mathcal{L} = (v_1, \dots, v_m)$ une base de F . On note f_i les composantes de f dans cette base.

Proposition 13

f est différentiable en $a \in U$ si et seulement si toutes ses fonctions composantes sont différentiables en a . Dans ce cas, on a :

$$df(a) = \sum_{i=1}^m df_i(a) v_i.$$

Matrice jacobienne

Définition 14

Si f est différentiable en a , alors la matrice jacobienne de f en a est $Jf(a)$, définie par:

$$Jf(a) = \text{mat}(df(a))_{\mathcal{B}, \mathcal{L}}.$$

Proposition 15

Si f est différentiable en a , alors:

$$Jf(a) = \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(a) \right)_{1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n}.$$

Remarque: Si $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, alors la matrice jacobienne est, par convention, définie relativement aux **bases canoniques**.

Matrice jacobienne

Exercice 16: Considérons les applications suivantes :

- 1) $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3, \quad f(x, y) = (x + y^2 + z, \ xy^2z, \ x^2z + xy),$
- 2) $g : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2, \quad g(r, \theta) = (r \cos \theta, \ r \sin \theta).$

On admet pour le moment que f et g sont différentiables sur \mathbb{R}^2 .

Calculer $Jf(x, y)$ et $Jg(r, \theta)$.

Fonctions continûment differentiables

Fonctions continûment differentiables

Soit $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$ une base de E .

Définition 17

On dit que f est de classe \mathcal{C}^1 sur U si df est définie et continue sur U .

Proposition 18

Soit E et F deux \mathbb{R} -evn de dim finies et $f : U \subset E \rightarrow F$ une fonction. Les assertions ci-dessous sont équivalentes.

- (i) La fonction f est de classe \mathcal{C}^1 sur U .
- (ii) Toutes les dérivées partielles de f sont définies et continues sur U .

Dans les deux cas, pour tout $a \in U$ et pour tout $h \in E$, on a:

$$df(a).h = \sum_{j=1}^n h_j \frac{\partial f}{\partial x_j}(a) \quad \text{si } h = (h_1, \dots, h_n)_{\mathcal{B}}.$$

Fonctions continûment differentiables

Exercice 19: On définit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ par:

$$\begin{cases} f(x, y) = \frac{xy(x+y)}{x^2+y^2} & \text{pour } (x, y) \neq (0, 0), \\ f(0, 0) = 0. \end{cases}$$

On note $U = \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$.

- ① Pour tout $(x, y) \in U$, calculer

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) \quad \text{et} \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y).$$

- ② Est-ce que f est de classe \mathcal{C}^1 sur U ? Justifier votre réponse.
- ③ Montrer que f n'est pas différentiable en $(0, 0)$.

Définition 20

Sous réserve d'existence, on peut définir par récurrence sur p une dérivée partielle d'ordre p par la relation

$$\frac{\partial^p f}{\partial x_{i_p} \cdots \partial x_{i_1}} = \frac{\partial}{\partial x_{i_p}} \left(\frac{\partial^{p-1} f}{\partial x_{i_{p-1}} \cdots \partial x_{i_1}} \right).$$

une fonction $f : U \subset E \rightarrow F$ est dite de classe \mathcal{C}^p si toutes ses dérivées partielles jusqu'à l'ordre p existent et sont continues sur U .

Opérations sur des fonctions differentiables

Proposition 21

Soient f et g deux fonctions de U dans F ainsi que λ et μ deux réels.

- Si f et g sont différentiables en a , alors l'application $\lambda f + \mu g$ est différentiable en a et :

$$d(\lambda f + \mu g)(a) = \lambda df(a) + \mu dg(a).$$

- Si f et g sont différentiables (respectivement de classe C^1), alors l'application $\lambda f + \mu g$ est différentiable (respectivement de classe C^1) et :

$$d(\lambda f + \mu g) = \lambda df + \mu dg.$$

Opérations sur les fonctions différentiables

Soient F_1, \dots, F_q, G des espaces vectoriels réels de dimension finie.

Pour tout $k \in \{1, \dots, q\}$ soit $f_k : U \rightarrow F_k$ une fonction et

$M : F_1 \times \dots \times F_q \rightarrow G$ une application multilinéaire. On définit :

$$M(f_1, \dots, f_q)(x) = M(f_1(x), \dots, f_q(x)).$$

Proposition 22

- Si f_1, \dots, f_q sont différentiables en a , alors l'application $g = M(f_1, \dots, f_q)$ est différentiable en a et pour tout $h \in E$:

$$dg(a) \cdot h = \sum_{k=1}^q M\left(f_1(a), \dots, f_{k-1}(a), \underbrace{df_k(a) \cdot h}_{k\text{-ième place}}, f_{k+1}(a), \dots, f_q(a)\right).$$

- Si f_1, \dots, f_q sont différentiables (respectivement de classe C^1), alors $M(f_1, \dots, f_q)$ est différentiable (respectivement de classe C^1).

Exercice 23: Soient f_1, \dots, f_q des applications de classe \mathcal{C}^1 de U dans \mathbb{R} ou $\mathbb{M}_q(\mathbb{K})$. Montrer que le produit $f_1 \cdots f_q$ est de classe \mathcal{C}^1 sur U et que, pour tout a :

$$d(f_1 \cdots f_q)(a) = \sum_{k=1}^q f_1(a) \cdots f_{k-1}(a) df_k(a) f_{k+1}(a) \cdots f_q(a).$$

Exercice 24: Soit E un espace préhilbertien réel. Montrer la différentiabilité et calculer la différentielle de l'application produit scalaire

$$\Phi : E^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad (x, y) \longmapsto \langle x, y \rangle.$$

Proposition 25

Les applications polynomiales sur E sont de classe \mathcal{C}^1 .

Proposition 26

Soient E, F, G des \mathbb{R} -espaces vectoriels normés de dim finies, $U \subset E$ et $V \subset F$ deux ouverts, et deux applications

$$f : U \subset E \rightarrow F, \quad g : V \subset F \rightarrow G$$

vérifiant $f(U) \subset V$. Si f est différentiable en $a \in U$ et g différentiable en $f(a)$, alors $g \circ f : U \rightarrow G$ est différentiable en a et on a :

$$dg \circ f(a) = dg(f(a)) \circ df(a).$$

Si f est différentiable (respectivement de classe \mathcal{C}^1) et g différentiable (respectivement de classe \mathcal{C}^1), alors $g \circ f$ est différentiable (respectivement de classe \mathcal{C}^1).

Opérations sur les fonctions differentiables

Exercice 27: On suppose que F est un espace euclidien.

On considère la fonction

$$\psi : F \setminus \{0\} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad \psi(x) = \|x\| = \sqrt{\langle x | x \rangle}.$$

- ① Montrer que ψ est de classe \mathcal{C}^1 sur $F \setminus \{0\}$.
- ② Calculer la différentielle $d\psi(x)$ en un point $x \in F \setminus \{0\}$.

Soit $U \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert et $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction ne s'annulant pas, différentiable en $a \in U$.

- ① Montrer que la fonction $g : U \rightarrow \mathbb{R}$, $g(x) = \frac{1}{f(x)}$ est différentiable en a .
- ② Calculer la différentielle de g en a et vérifier que

$$dg(a) = -\frac{df(a)}{f(a)^2},$$



Proposition 28

Toute fonction rationnelle définie sur U , c'est-à-dire un quotient de deux fonctions polynomiales, est de classe \mathcal{C}^1 .

Exemple 29: On considère l'application

$$\begin{aligned}\text{Inv : } GL_n(\mathbb{R}) &\longrightarrow M_n(\mathbb{R}) \\ M &\longmapsto M^{-1}.\end{aligned}$$

Grâce à la formule classique $M^{-1} = \frac{1}{\det(M)} \text{Com}(M)^T$, on voit que les composantes de Inv sont des fonctions rationnelles, donc de classe \mathcal{C}^1 . Ainsi, l'application $M \mapsto M^{-1}$ est de classe \mathcal{C}^1 sur $GL_n(\mathbb{R})$.

Opérations sur les fonctions differentiables

Soit U' un ouvert de F , ainsi que $f : U \subset E \rightarrow F$ et $g : U' \rightarrow G$ telles que $f(U) \subset U'$. On note :

- (x_1, \dots, x_p) les coordonnées dans la base \mathcal{B} et donc $\frac{\partial f}{\partial x_j}$ les dérivées partielles de f dans la base \mathcal{B} , lorsqu'elles existent ;
- (y_1, \dots, y_n) les coordonnées dans la base \mathcal{B}' et donc $\frac{\partial g}{\partial y_i}$ les dérivées partielles de g dans la base \mathcal{B}' , lorsqu'elles existent.

Proposition 30

On suppose f différentiable en $a \in U$ et g différentiable en $f(a)$. En notant f_1, \dots, f_n les fonctions composantes de f dans la base \mathcal{B}' , on a, pour tout $j \in \llbracket 1, p \rrbracket$:

$$\frac{\partial(g \circ f)}{\partial x_j}(a) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(a) \frac{\partial g}{\partial y_i}(f(a)).$$

Exercice 31: Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction différentiable. On définit

$$g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad g(x, y) = f(x + y, xy).$$

Déterminer, pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, des formules explicites pour $\frac{\partial g}{\partial x}(x, y)$ et $\frac{\partial g}{\partial y}(x, y)$ en fonction de $\frac{\partial f}{\partial u}(x + y, xy)$ et $\frac{\partial f}{\partial v}(x + y, xy)$.

Proposition 32

Si $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow V \subset \mathbb{R}^m$ et $g : V \rightarrow W \subset \mathbb{R}^p$ sont deux applications différentiables, alors $g \circ f : U \rightarrow \mathbb{R}^p$ est différentiable et, pour tout $a \in U$, on a :

$$J(g \circ f)(a) = Jg(f(a)) \cdot Jf(a).$$

Exercice 33:

On pose

$$f(x, y, z) = (x + y^2, xy^2z) \quad \text{et} \quad g(u, v) = (u^2 + v, uv, e^v).$$

Justifier la différentiabilité de f et de g , calculer les différentielles de f , de g , de $g \circ f$ et de $f \circ g$ (pour ces deux dernières fonctions, on utilisera deux méthodes).

Gradient

Gradient

Soit E est un espace euclidien et $F = \mathbb{R}$. Rappelons que pour toute forme linéaire φ sur E , il existe un unique $v \in E$ tel que :

$$\forall h \in E \quad \varphi(h) = \langle v, h \rangle.$$

Donc si U ouvert de E et $f : U \subset E \rightarrow \mathbb{R}$ est différentiable en $a \in \Omega$, alors il existe un unique $v \in E$ tel que :

$$\forall h \in E \quad df(a) \cdot h = \langle v, h \rangle.$$

Définition 34

Soit U un ouvert de E et $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction différentiable en $a \in \Omega$. Le **gradient de f en a** , noté $\nabla f(a)$, est l'unique vecteur de E vérifiant :

$$\forall h \in E \quad df(a) \cdot h = \langle \nabla f(a), h \rangle.$$

Proposition 35

On suppose E muni d'une base orthonormée $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$. Si U ouvert de E et $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ est une fonction différentiable en $a \in U$, alors :

$$\nabla f(a) = \sum_{j=1}^n \partial_j f(a) e_j.$$

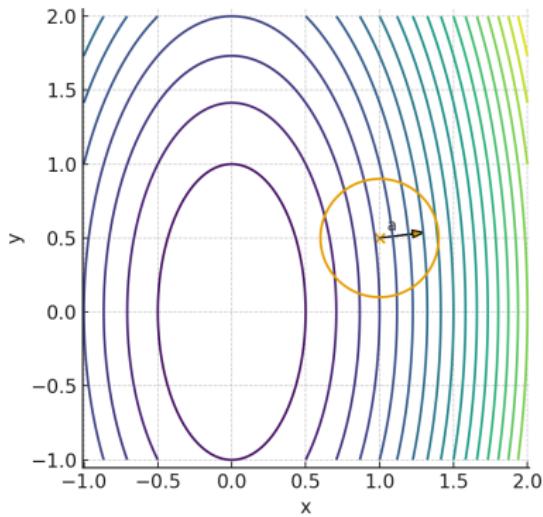
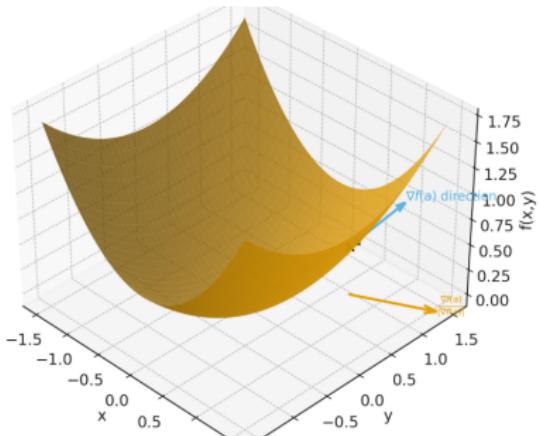
Proposition 36

On munit $E = \mathbb{R}^n$ du produit scalaire canonique. Si U ouvert de E et $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ est une fonction différentiable en $a \in U$, alors :

$$\nabla f(a) = \begin{pmatrix} \partial_1 f(a) \\ \vdots \\ \partial_n f(a) \end{pmatrix} = (J_f)^T.$$

Proposition 37

Soit U ouvert de E et $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction différentiable en $a \in U$. La restriction à la sphère unité de la fonction $h \mapsto D_h f(a)$ admet un maximum qui est atteint, si $\nabla f(a) \neq 0$, en $\frac{\nabla f(a)}{\|\nabla f(a)\|}$.



Hessienne / Formule de Taylor-Young à l'ordre 2

Définition 38

Soit U ouvert de \mathbb{R}^n et $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction de classe C^2 et $a \in U$. La **matrice hessienne** de f en a , notée $H_f(a)$, est :

$$H_f(a) = \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(a) \right)_{1 \leq i, j \leq p}.$$

Remarque: La matrice hessienne de f en a est symétrique.

Exercice 39: Soit $A \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$ et f l'application définie sur \mathbb{R}^p par

$$f(x) = x^T A x.$$

Déterminer la matrice hessienne $H_f(x)$.

Formule de Taylor-Young à l'ordre 2

Définition 40

Soit U un ouvert de \mathbb{R}^n et $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction de classe C^2 et $a \in U$. On a alors au voisinage de 0 :

$$f(a + h) = f(a) + df(a) \cdot h + \frac{1}{2} h^T H_f(a)h + o(\|h\|^2).$$

Remarque: On peut aussi écrire le développement limité à l'ordre 2 sous la forme :

$$f(a + h) \underset{h \rightarrow 0}{=} f(a) + (\nabla f(a) \mid h) + \frac{1}{2} (H_f(a)h \mid h) + o(\|h\|^2).$$

Théorème de schwarz

Proposition 41 [Théorème de Schwarz]

Soit $f : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ avec U ouvert de \mathbb{R}^n .

- Si f est de classe C^2 sur U , $\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$, $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$ (i.e. les opérateurs ∂_i et ∂_j commutent).
- Plus généralement, si f est de classe C^k , pour toute permutation σ de $\llbracket 1, k \rrbracket$ et pour tout $(i_1, \dots, i_k) \in \llbracket 1, n \rrbracket^k$,
$$\frac{\partial^k f}{\partial x_{i_1} \dots \partial x_{i_k}} = \frac{\partial^k f}{\partial x_{i_{\sigma(1)}} \dots \partial x_{i_{\sigma(k)}}}$$